



МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
имени М.В.ЛОМОНОСОВА

Вариант 1

Место проведения ОЦ Команда
город

ПИСЬМЕННАЯ РАБОТА

Олимпиада школьников Ломоносов
наименование олимпиады

по физике
профиль олимпиады

Легких Никиты Павловича

фамилия, имя, отчество участника (в родительном падеже)

*вышел 13²³, вернулся 13²⁶ [подпись]
Закончил, едал работу 14³¹ [подпись]*

Дата
«5» марта 2023 года

Подпись участника
Легких

98-27-72-72
(48.1)

2 5 20 90-Девиатор
 3 4 14 20 Каналы
 16 Потанг
 20 Котки
 20

① Решение: Черновик

Определим скорости грузов перед столкновением

ЗСЭ: (он выполняется, т.к. отсутствует дисбаланс вращательного момента)

пусть $\Delta h = 20 - 10 = 10$ (см), по массе на стержне их стержни выделены

для левого:

$$\frac{3k\Delta L^2}{2} = \frac{mV_n^2}{2}$$

$$V_n = \sqrt{\frac{3k}{m}} \Delta L$$

для правого:

$$\frac{k\Delta L^2}{2} = \frac{3mV_n^2}{2}$$

$$V_n = \sqrt{\frac{k}{3m}} \Delta L$$

Импульсы перед столкновением:

$$P_n = \sqrt{3mk} \Delta L$$

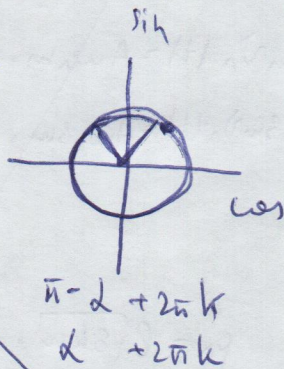
$$P_n = \sqrt{3mk} \Delta L$$

ЗСЭ в момент удара:

На попер. ось:

$$P_n - P_n = P_k = 0 \Rightarrow \text{после столкновения грузов}$$

будут покоиться, причем в положении равновесия



① Решение: Пусть $l = 20 - 10 = 10$ (см) начальная подвеска пружин. Запишем уравнение колебаний для левого груза:

$$\omega_n = \sqrt{\frac{3k}{m}} \quad A_n = l$$

$$x_n = A_n \cdot \sin(\omega_n t - \frac{\pi}{2})$$

для правого:

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{3m}} \quad A_n = l$$

$$x_n = A_n \cdot \sin(\omega_n t + \frac{\pi}{2})$$

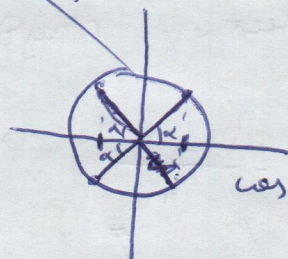
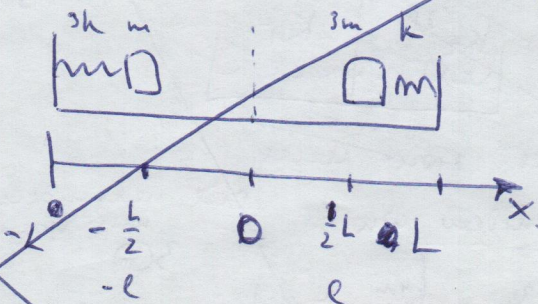
Найдем момент соударения:

в момент удара $x_n = x_n \quad A_n = A_n = A \sin$

$$A_n \sin(\omega_n t - \frac{\pi}{2}) = A_n \sin(\omega_n t + \frac{\pi}{2})$$

$$\cos \omega_n t = \cos \omega_n t$$

$$\left[\begin{aligned} \omega_n t - \omega_n t &= \pi \\ \omega_n t &= -\omega_n t + \pi \end{aligned} \right. \left[\begin{aligned} t &= \frac{\pi}{\omega_n - \omega_n} \\ t &= \frac{\pi}{\omega_n + \omega_n} \end{aligned} \right.$$



В. здесь мы используем Черновик - черновик - черновик, т.к. нам нужен момент первого порядка $x_n = x_n$ (также в конце не пишу $+ 2\pi n$, но той же причине).

$$t = \frac{\pi}{\omega_n + \omega_n}$$

$$\dot{v}_n(t) = \dot{x}_n(t) = A\omega_n \cdot \cos(\omega_n t - \frac{\pi}{2})$$

$$P_n = m\dot{v}_n(t) = A\omega_n m \cdot \cos \pi \cdot \frac{2\omega_n - \omega_n - \omega_n}{2(\omega_n + \omega_n)} = A\omega_n m \cdot \cos \pi \cdot \frac{\omega_n - \omega_n}{2(\omega_n + \omega_n)}$$

$$P_n = 3m\dot{v}_n(t) = A\omega_n 3m \cdot \cos \pi \cdot \frac{2\omega_n + \omega_n + \omega_n}{2(\omega_n + \omega_n)} = A\omega_n 3m \cdot \cos \pi \cdot \frac{3\omega_n + \omega_n}{2(\omega_n + \omega_n)}$$

$$P_n = l \sqrt{3km} \cdot \alpha$$

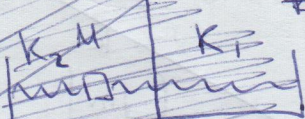
$$P_n = l \sqrt{3km} \cdot \beta$$

ЗСУ в момент времени: на гориз. ось.

$$P_n - P_n = P_k = \sqrt{3mk} l (\alpha - \beta) = (\alpha - \beta) \cdot \sqrt{3mk} l$$

$$\dot{v}_k = \frac{P_k}{4m} = \frac{(\alpha - \beta) l \sqrt{3k}}{4m} = A_k \cdot \omega_k$$

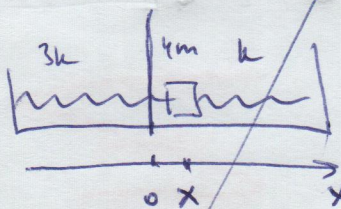
Найдем ω_k :



Решение задачи $A_k = \frac{(\alpha - \beta) l \sqrt{3k}}{4\omega_k m}$

Для этого реше

Найдем ω_k :



Для нахождения ω_k , составим наиб. систему или менее сложн., отложим на гориз. x и y ЗСУ: посмотрим на ω_k

$$\frac{4m \dot{x}^2}{2} + \frac{3kx^2}{2} + \frac{kx^2}{2} = const$$

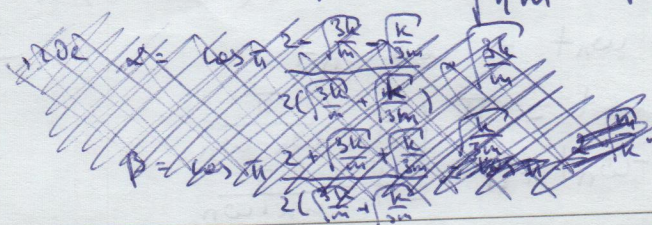
Потому, термин пружини записывается так, потому что в этом положении равновесия подвески им удл.

нет. откуда

$$\omega_k = \sqrt{\frac{B}{A}} = \sqrt{\frac{4k}{4m}} = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$A_k = \frac{\beta(\alpha - \beta) l \sqrt{3k}}{4}$$

Ответ:



98-27-72-72
(48.1)

② Решение: Числовик
 $\mu + \rho_0 \Delta - \rho_0 \Delta = 0$
 $p_n = \frac{\mu g}{S} + p_0$
 Числовик
 $\frac{\mu g}{S} = \frac{1000}{0,01} = 100000 \text{ (Па)} = 10^5 \text{ Па}$
 $p_0 = 10^5 \text{ Па}$
 $p_0 + \frac{\mu g}{S} = 2 \cdot 10^5 \text{ Па}$
 $p_{in} = 2,5 \cdot 10^5 \text{ Па}$
 $p_0 < p_{in}(t)$
 Выходя из значения внешнего давления в конце процесса и давления насыщ. паров при температуре t , можно сказать, что в конце процесса пар будет не насыщенным, значит уравнение для конечного момента запишется след. образом:

$$p_n V = (p_0 + \frac{\mu g}{S}) \cdot S \cdot H = \frac{m}{\mu} R t$$

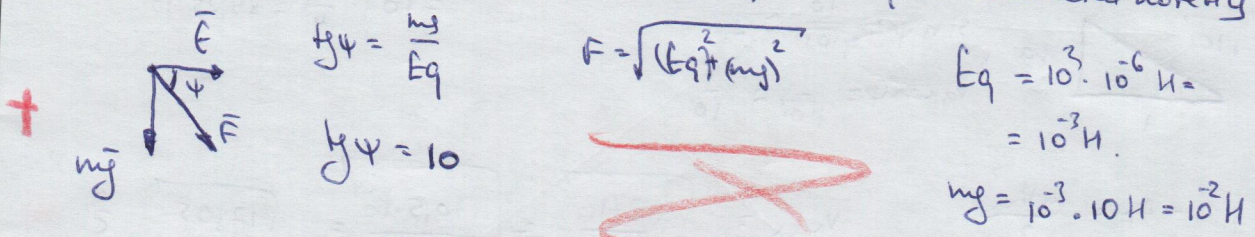
откуда $H = \frac{m R t}{\mu S (p_0 + \frac{\mu g}{S})}$

$$= \frac{9 \cdot 8,3 \cdot (273 + 127)}{18 \cdot 0,01 \cdot 10^5} = \frac{8,3 \cdot 400}{2 \cdot 10^4} = \frac{8,3 \cdot 2}{2 \cdot 10^4} \text{ (м)} = 10 \cdot \frac{8,3 \cdot 2}{10^4} \text{ (см)} = 8,3 \text{ (см)}$$

$H = 8,3 \text{ см}$

Решите и ответ в ради 20 КПа и м

③ Решение:
 В данной задаче сила $\vec{m}g$ и $\vec{E}q$ работают одинаково; $g - \text{const}$, $E - \text{const}$.
 $m - \text{const}$, $Q - \text{const}$, мы можем их заменить на какую-то одну силу \vec{F} , которая будет совершать работу по перемещению бумажки, причем еще которая является потенциальной.



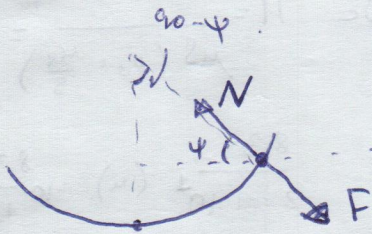
ЗСЭ: (он выполняется из-за отсутствия диссипативных сил)
 $K + \Pi = \text{const}$ $\Delta K = -\Delta \Pi - F \Delta x$ \Rightarrow для

максимальной мех. энергии, а значит и для мех. энергии, нам нужно минимальное значение вдоль оси действия \vec{F} и отное начального положения

Числовый

Из этого можно сделать вывод, что точка с v_{max} лежит где-то на кольцевом витке радиуса z , т.к. он дальше чем $\frac{R}{2}$ от макс. полей.

Теперь, после того как мы помем что точка с v_{max} лежит на каком-то кольце найдем это кольцо - точка равновесия, т.е. именно в ней ускор. равно нулю, а значит центр в экстремуме, причем из пред. рассуждений понятно что в меньшем. Найдем поем равновесия на каком кольце:

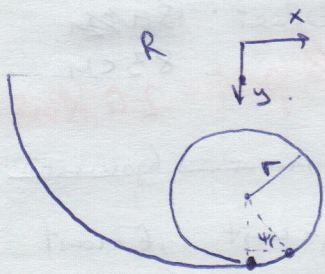


теперь мы можем посчитать числ. значения

$$-\Delta \Pi = -F \cdot \Delta l = -A_F$$

+

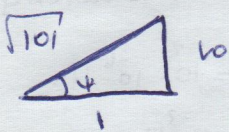
Сила F без колеблющегося тела, поэтому считаем,



то $A_F = A_{mg} + A_{Eq}$ или $F \sin \psi$ и $F \cos \psi$.

$$-A_F = (A_{mg} + A_{Eq}) = mg \cdot (R - z \cdot \sin \psi) + Eq(R + z \cdot \cos \psi)$$

$$= 10^{-2} \cdot (1 - \frac{1}{4} \cdot 1) + 10^{-3} (1 + \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{10}) = 10^{-3} \left[\frac{30}{4} + \frac{41}{40} \right] = 10^{-3} \left[\frac{341}{40} \right] = 10^{-4} \frac{341}{4} = 85,25 \cdot 10^{-4}$$



$$\sin \psi = \frac{10}{101} \approx \frac{1}{10}$$

$$\cos \psi = \frac{1}{101} \approx \frac{1}{10}$$

$$-A_F = \frac{m v_{max}^2}{2}$$

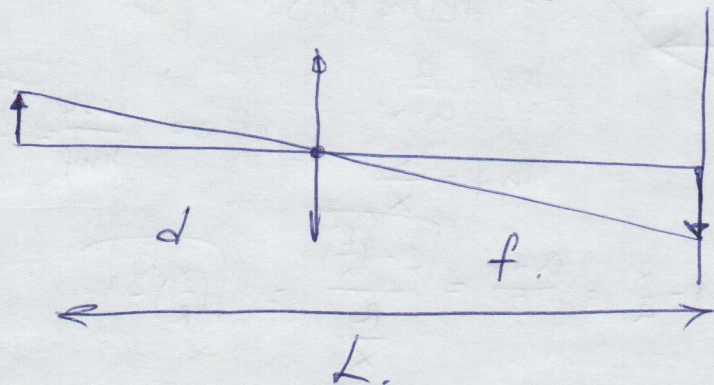
$$v_{max} = \sqrt{\frac{-2A_F}{m}} \approx \sqrt{\frac{170,5 \cdot 10^{-4}}{10^{-3}}} = \sqrt{17,05} \frac{m}{c}$$

~~$\sqrt{17,05} \approx 4,13$~~

Ответ: $v_{max} = \sqrt{17,05} \frac{m}{c}$

98-27-72-72
(48.1)

4) Решение: Числовик
Нарисуем опти. систему!



Ф-ля тонкой линзы

$$\frac{1}{d} + \frac{1}{f} = \frac{1}{F} = D \quad \checkmark$$

$$\Gamma = \frac{f}{d} \quad \checkmark$$

$$d + f = L \quad + f = L - d$$

$$\Gamma = \frac{L}{d} - 1$$

$$D = \frac{1}{d} + \frac{1}{f} = \frac{1}{0,12} + \frac{1}{0,16} =$$

$$\frac{L}{d} = 4 \quad d = \frac{L}{4} = 20 \text{ см}$$

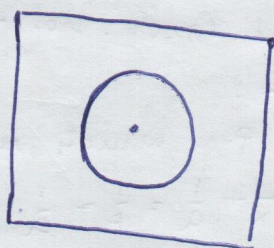
$$f = L - d = 60 \text{ см}$$

$$= \frac{4}{0,16} = \frac{40}{6} = 6 \frac{4}{6} = 6 \frac{2}{3} = 6,67 \text{ Дптр} \quad \checkmark$$

ответ: 6,67
Дптр
($\frac{20}{3}$)

кач. берем в объекте

5)

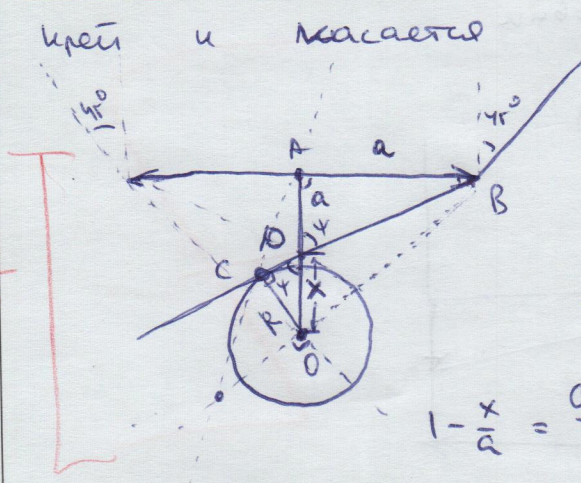


Нам нужно чтобы все свет
4 линзы перенаправили ~~в~~
в всех направлениях, то есть на
360° + В крайнем случае (нет
пересечений), каждая линза
должна обеспечивать хотя бы
90° распространения света.

Каждой из средин, собирающая линза собирает световые
лучи делая их \sim уже \rightarrow значит если мы рассме-
нунок

привалим крайний случай мы должны взять луч
который идет под максимальным углом к
нормали линзы, а это луч который приходит в ее

Числовик источника света.



$\angle ABO = 45^\circ = \frac{90^\circ}{2}$ в силу симметрии.
 $ABD \sim OED$

$$\tan \psi = \frac{a}{a-x}$$

$$\sin \psi = \frac{R}{x}$$

$$1 - \frac{x}{a} = \frac{a-x}{a} = \frac{\sqrt{1 - \left(\frac{R}{x}\right)^2}}{\frac{R}{x}} = \sqrt{\left(\frac{x}{R}\right)^2 - 1}$$

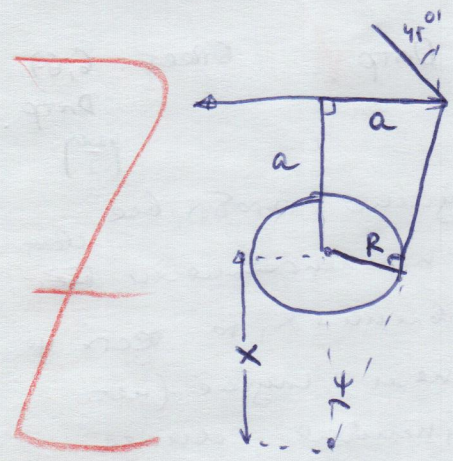
$$1 - \frac{2x}{a} + \left(\frac{x}{a}\right)^2 = \left(\frac{x}{R}\right)^2 - 1$$

Ф-ля тонкой линзы прим. здесь нормалью будет точка пересечения крайнего луча и ГОО, а по мнимому изображению - центр сферы.

$$\frac{1}{F} = \frac{1}{a-x} + \frac{1}{a} = \frac{1}{a} \rightarrow a-x = \frac{a}{2} \quad x = \frac{a}{2}$$

$$1 - 1 + \frac{1}{4} = \left(\frac{a}{2R}\right)^2 - 1 \quad \sqrt{\frac{5}{4}} = \sqrt{\frac{a}{4R}} \quad R = \frac{a}{\sqrt{5}}$$

Но это может быть не единств. крайний лучей, т.к. линза ~~точно~~ имеет лучи ~~точно~~ идущих от источников на ГОО ~~назад~~, ~~назад~~. Ближе фокуса, у нас может быть ~~след.~~ ситуация: ~~лучи на лучах~~



Когда мы получим действ. убодр. для луча крайнего луча, которое строится лучом проходящим через край линзы и вход. под 45° и нормалью, тогда:

Ф-ля тонкой линзы:

$$\frac{1}{a+x} + \frac{1}{a} = \frac{1}{F} = \frac{1}{a}$$

$$a = -x, \text{ что говорит нам о том, что такой лучей невозможен.}$$

Значит $R_{min} = R = \frac{a}{\sqrt{5}} = \frac{4,5}{\sqrt{5}} = \sqrt{\frac{20,25}{4,5}} = \sqrt{\frac{4,05}{4}} = \sqrt{1,0125} =$

$$\left[1 + 0,0125\right]^{\frac{1}{2}} \approx 1 + 0,00625 \quad R_{min} = 1,00625 \text{ см} \approx 1 \text{ см}$$

Ответ: $R_{min} = 1 \text{ см}$ **верно**

1) Решение: Числовые 2010
 пусть $l = \text{~~10~~} = 10$ (см) - искомое
 подтолк пружиной.

Запишем ур. колебаний для каждого из грузиков:

левый:

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{3k}{m}} \quad A_1 = l = A \quad x_1 = A_1 \cdot \sin(\omega_1 t - \frac{\pi}{2})$$

правый

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{k}{3m}} \quad A_2 = l = A \quad x_2 = A_2 \cdot \sin(\omega_2 t + \frac{\pi}{2})$$

при сложении

$$x_1 = x_2$$

$$\sin(\omega_1 t - \frac{\pi}{2}) = \sin(\omega_2 t + \frac{\pi}{2})$$

$$\cos \omega_1 t = - \cos \omega_2 t$$

из триг. окруж.:

$$\begin{cases} \omega_1 t - \omega_2 t = \pi \\ \omega_1 t + \omega_2 t = \pi \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t = \frac{\pi}{\omega_1 - \omega_2} \\ t = \frac{\pi}{\omega_1 + \omega_2} \end{cases}$$

Нам нужен наименьший момент времени, значит

$$t = \frac{\pi}{\omega_1 + \omega_2} \quad (\text{но } \frac{\pi}{\omega_1 - \omega_2} \text{ не подходит, так как } \frac{\pi}{\omega_1 - \omega_2} > \frac{\pi}{\omega_1 + \omega_2})$$

$$v_{1x}(t) = \dot{x}_1(t) = A\omega_1 \cos(\omega_1 t - \frac{\pi}{2})$$

$$v_{2x}(t) = \dot{x}_2(t) = A\omega_2 \cos(\omega_2 t + \frac{\pi}{2})$$

$$p_{1x}(t) = \sqrt{3km} l \cdot \cos(\omega_1 \cdot \frac{\pi}{\omega_1 + \omega_2} - \frac{\pi}{2}) = \sqrt{3km} l \cdot \cos \pi \cdot \frac{\omega_1 - \omega_2}{2(\omega_1 + \omega_2)} = \sqrt{\frac{3km}{2}} l$$

$$p_{2x}(t) = \sqrt{3km} l \cdot \cos\left[\frac{\pi}{2} \left(\frac{\omega_2 \cdot 2}{\omega_1 + \omega_2} + 1\right)\right] = \sqrt{3km} l \cos \pi \cdot \frac{3\omega_2 + \omega_1}{2(\omega_1 + \omega_2)} = \sqrt{\frac{3km}{2}} l$$

$$\alpha = \cos \pi \cdot \frac{\sqrt{3} - \frac{1}{\sqrt{3}}}{2\sqrt{3} + \frac{1}{\sqrt{3}}} = \cos \frac{\pi}{2} \cdot \frac{3-1}{3+1} = \cos \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\beta = \cos \frac{\pi}{2} \cdot \frac{\frac{3}{\sqrt{3}} + \sqrt{3}}{\sqrt{3} + \frac{1}{\sqrt{3}}} = \cos \frac{\pi}{2} \cdot \frac{2\sqrt{3}}{\sqrt{3} + \frac{1}{\sqrt{3}}} = \cos \frac{\pi}{2} \cdot \frac{2}{1 + \frac{1}{3}} = \cos \frac{\pi}{2} \cdot \frac{3}{2} = \cos \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

ЗСЧ для момента удара:

не ~~считаем~~ ось Ox;

$$p_{1x}(t) + p_{2x}(t) = p_k = 0 \Rightarrow \text{они сменяются после соударения.}$$

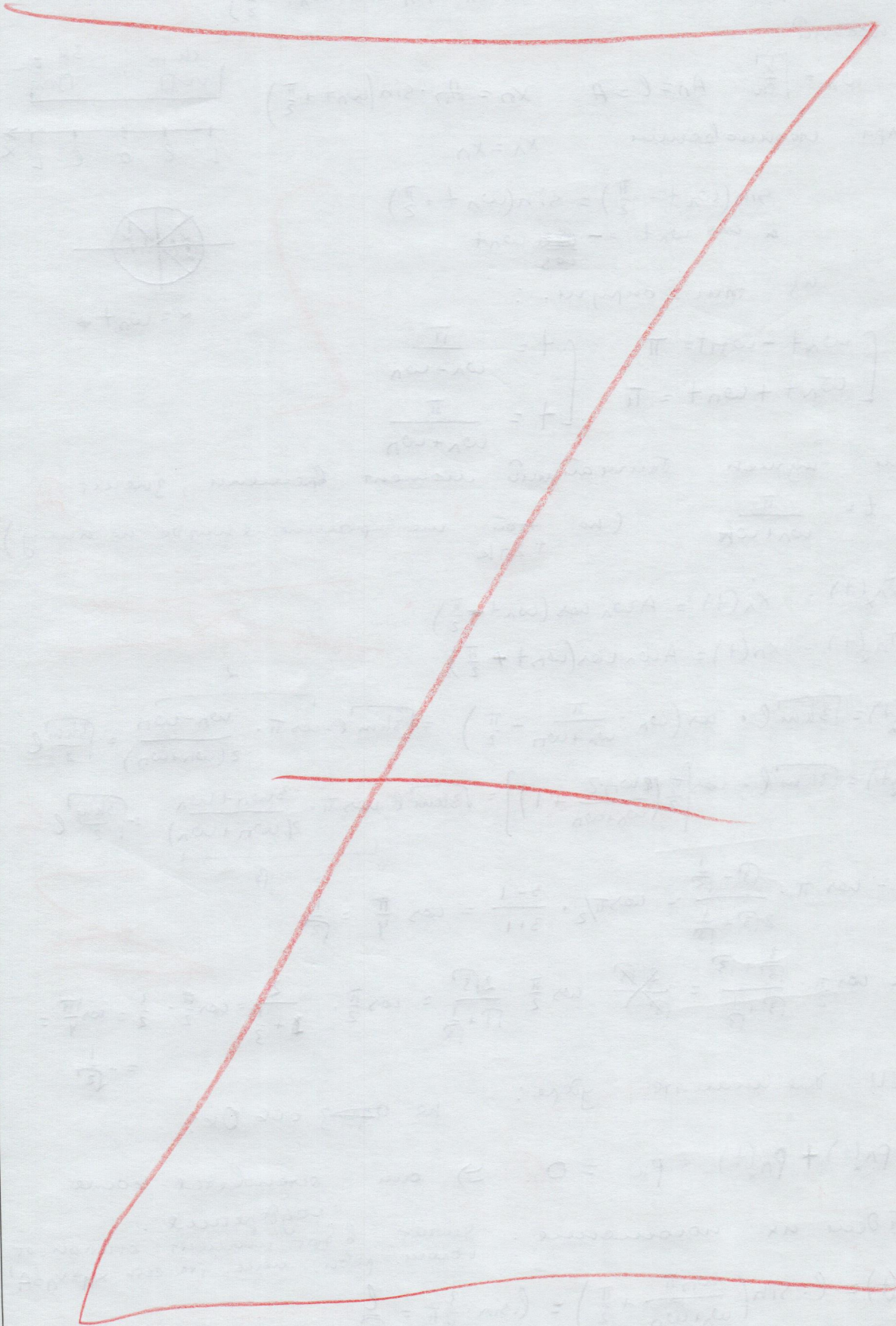
Каждому их положение: $\omega_1 t = \frac{\pi}{2}$ значит в тот момент отклон. от полож. равн. макс. и т.д. $x_1 = x_2 = A$

$$A = x_2(t) = l \cdot \sin\left(\frac{\omega_2 \pi}{\omega_1 + \omega_2} + \frac{\pi}{2}\right) = l \cdot \sin \frac{3}{4} \pi = \frac{l}{\sqrt{2}}$$

Ранее они будут колебаться с числ. частотой

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{и} \quad A = \frac{l}{\sqrt{2}} = \frac{10}{\sqrt{2}} = \sqrt{2} \cdot 5 = 5\sqrt{2} \text{ (см)}$$

Олеся; $5\sqrt{2}$ см



$\frac{k_i \Delta k^2}{2} = \frac{p_i^2}{m_i \cdot 2}$ Черновик ~~16,6711~~

$p_i = \Delta L \sqrt{m_i k_i}$

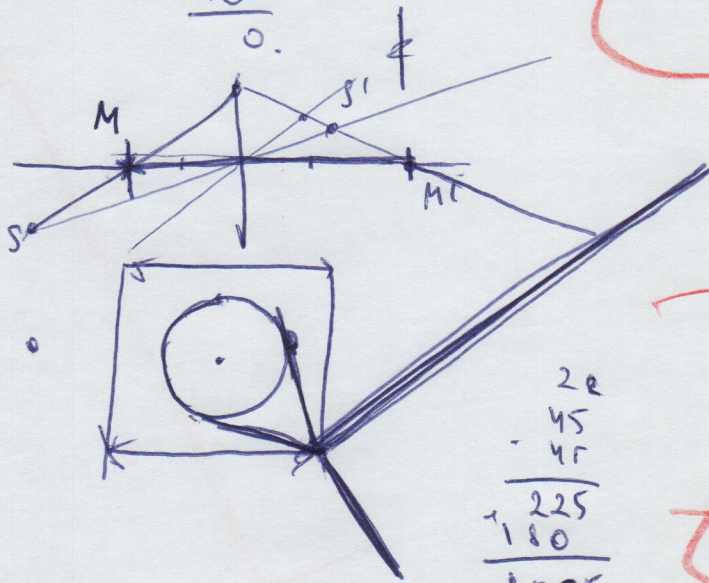
$p_n = \Delta L \sqrt{m \cdot 3k}$

$p_n = \Delta L \sqrt{3mk}$

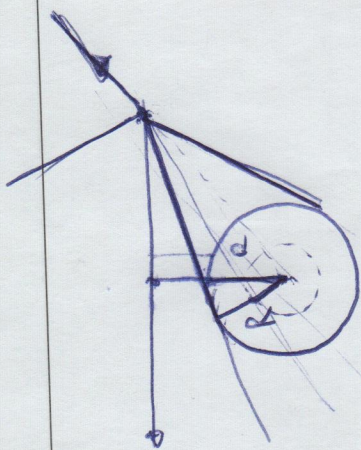
$$\begin{array}{r} 341 \overline{) 4} \\ \underline{-32} \\ 21 \\ \underline{-20} \\ 10 \\ \underline{-8} \\ 20 \\ \underline{-20} \\ 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{r} \overline{166} \overline{) 11} \\ \underline{-11} \\ 56 \\ \underline{-55} \\ 10 \\ \underline{-0} \\ 100 \\ \underline{-99} \\ 1 \end{array}$$

$$\begin{array}{r} 1705 \overline{) 5} \\ \underline{341} \\ 1705 \\ \underline{1705} \\ 0 \end{array}$$



$$\begin{array}{r} 2R \\ \underline{-45} \\ 45 \\ \underline{-225} \\ 180 \\ \underline{2025} \end{array}$$



$\frac{1}{F} = \frac{1}{R-F} + \frac{1}{R}$

$F = \frac{R^2 - RF}{2R - F}$

$2RF - F^2 = R^2 - RF$

$R^2 + RF + F^2 = 0$

$R^2 - R1 + F^2 = 0$

$\frac{1}{F} = -\frac{1}{F-R} + \frac{1}{R}$

24

~~$-\frac{R-R}{F}$~~

$-\frac{RF - R^2}{F}$

$-F^2 = RF - R^2$